

INVOOTER

خریدار گرامی

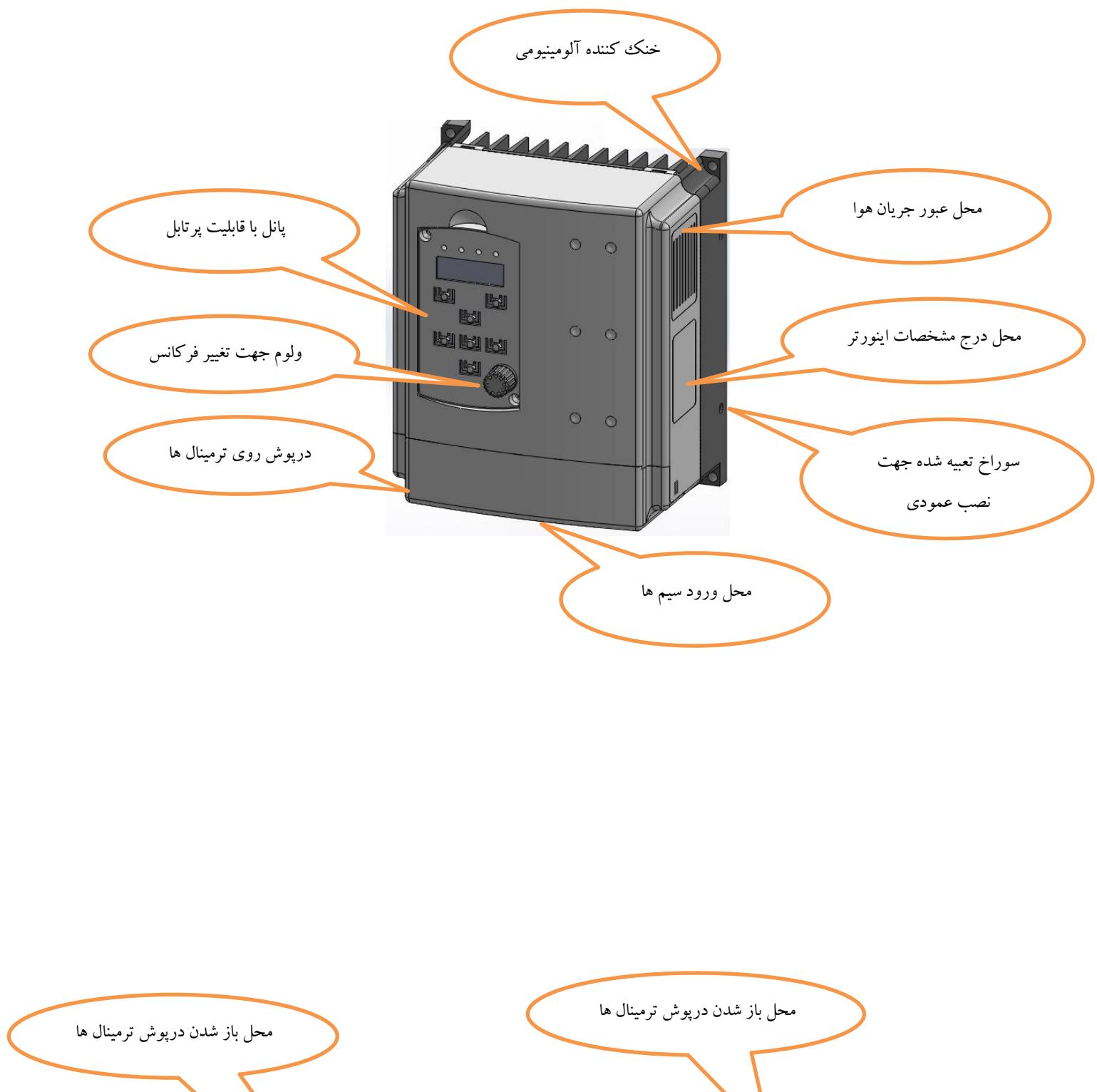
با سلام و عرض احترام،

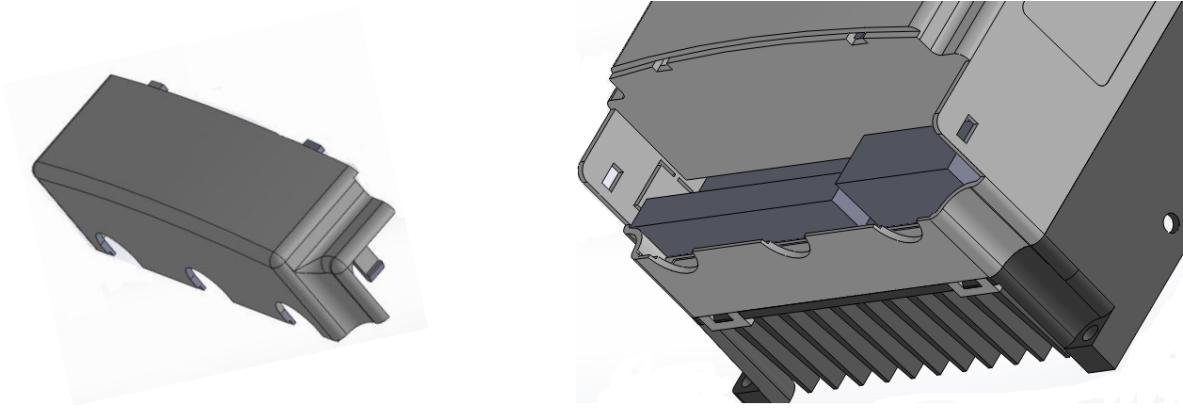
ضمن تشکر از انتخاب دقیق و هوشمندانه شما در مورد استفاده از دستگاه اینورتر ساخت شرکت فنی و مهندسی هوشمند سازان شرق و ارج نهادن به حسن نظر شما در بهره گیری از محصولات تولید شده در داخل کشور عزیzman ایران، توجه شما را به نکاتی چند در جهت شناخت بهتر مشخصات و تواناییهای این دستگاه و بهره گیری کامل از کلیه کاراییهای آن جلب می نماییم؛ اطلاع هر چه بیشتر و دقیقتر شما از خصوصیات دستگاه موجب راه اندازی سریعتر آن و مواجهه شدن کمتر با اشکالات احتمالی خواهد شد.

دستگاهی که هم اکنون در اختیار شما قرار دارد، پس از طی مراحل متعدد اصلاح و بهینه سازی و با استفاده از بهترین نوع قطعات موجود ساخته شده، و کلیه اجزای داخلی آن تحت نظارت دقیق واحد کنترل کیفیت مراحل مختلف ساخت و مونتاژ را طی نموده است. با توجه به پیچیدگی نسبی و داشتن امکانات متعدد، داشتن اطلاعات کافی از نحوه ایجاد ارتباطات و اتصالات دستگاه و آگاهی از چگونگی تنظیم آن برای مراحل نصب و راه اندازی لازم و حیاتی می باشد. عدم برخورداری از دانش کافی درباره دستگاه و اتصال یا تنظیم نامناسب آن، می تواند به ایراد آسیب جدی به دستگاه اینورتر و احیاناً افراد یا دستگاههای مرتبط با آن منجر گردد. به همین دلیل، شرکت فنی و مهندسی هوشمند سازان شرق هیچگونه مسؤولیتی در قبال استفاده ناصحیح از دستگاه و آسیبهای احتمالی ناشی از آن بر عهده نخواهد گرفت.

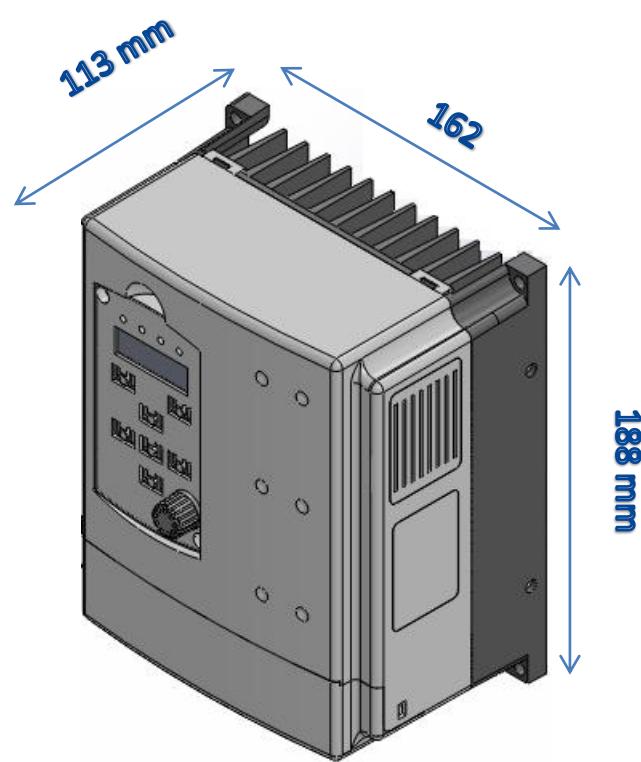
به دلایل فوق الذکر، خواهشمندیم قبل از هرگونه استفاده از دستگاه، کلیه موارد و توضیحات ذکر شده در این دستورالعمل را، به دقت مطالعه نمایید. در صورت وجود هر گونه سوال یا نکته مبهم، لطفاً با نزدیکترین نماینده فروش و یا با تلفن ۰۳۴۷۷-۵۱۱۵۰. (بخش خدمات پس از فروش) تماس حاصل فرمایید. با امید به این که بتوانیم خدمت کوچک دیگری در راستای اعتلای صنعت کشور، رضایت صنعتگران پر تلاش و مصرف کنندگان محترم انجام دهیم. در این راستا هرگونه انتقاد، نظر یا پیشنهاد شما را صمیمانه پذیرفته و در ارائه محصولات کاملتر و رفع نواقص موجود به کار خواهیم گرفت.

ظاهر دستگاه





ابعاد:



کاربرد ها

از دستگاه اینورتر می توان برای کاربردهای متنوعی استفاده نمود . چند نمونه از کاربردهای این دستگاه عبارتند از:

- ماشین ساز ها (لباسشویی و ...)

- خطوط تولید کاغذ و مقوا

- تزریق پلاستیک و آلومینیوم

- سنگبری

- تولید سفال و آجر

- صنایع نساجی

- کنترل دبی پمپها و فنهای

- جوش و برش اتوماتیک

- ماشینهای متنه زنی، قلاویز کاری و ماشینهای ابزار CNC

- ماشینهای برش الماسه

- کنترل توان حرارتی مشعلهای بزرگ

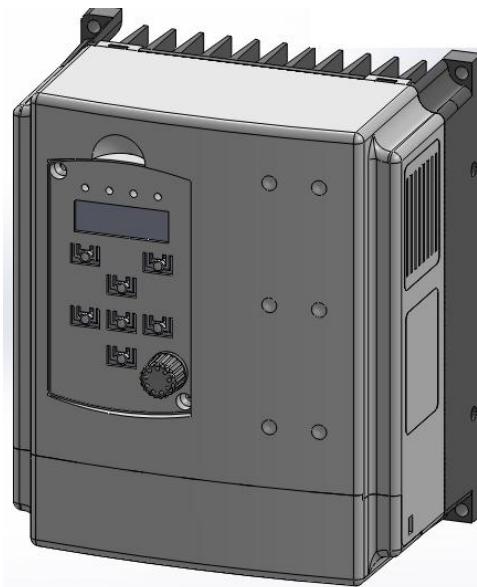
- کارخانجات کاشی و سرامیک

موارد ایمنی و حفاظتی

توصیه می شود که قبل از نصب دستگاه، موارد ذیل را به دقت مطالعه نموده و در هنگام استفاده از دستگاه رعایت نمایید.

کنترلهای قبل از نصب :

- بررسی وضع ظاهری دستگاه از لحاظ سالم بودن بدنه و ترمینالها و عدم وجود آثار ضربه



- کنترل شرایط محیطی در صورت نگهداری به مدت طولانی در انبار (دما بین ۰ تا ۵ درجه سانتیگراد و رطوبت کمتر از ۷۰٪)
- در صورت وجود موارد مشکوک، سریعاً با شرکت تماس حاصل نمایید.

سازنده هیچ گونه مسؤولیتی در قبال آسیبهای واردہ در هنگام حمل ، نگهداری در انبار یا باز کردن جعبه دستگاه بر عهده ندارد. 

نصب :

- دستگاه را به صورت مستقیم یا از کنار بر یک سطح محکم، بدون لرزش و غیر قابل اشتعال نصب کنید.



- فضایی معادل حداقل ۴ سانتیمتر، برای ورود هوای فن در نظر گرفته و به همین میزان، دستگاه را از سطح پشتی فاصله دهید.
- از ریختن یا قرار دادن اجسام خارجی مثل خردہ سیم، برآده فلزات و مواد آتشگیر در داخل یا اطراف دستگاه خودداری نمایید.

- دستگاه را در محفظه‌ای با تهווیه مناسب، دمای بین ۰ تا ۴۰ درجه سانتیگراد، رطوبت کمتر از ۸۰٪ نصب کنید.
- دور از تابش مستقیم آفتاب، عاری از مواد و گازهای خورنده یا قابل اشتعال و با حداقل گرد و غبار نصب کنید.
- دستگاه را با حداقل فاصله ممکن از الکتروموتور نصب کنید.
- حداقل فضای لازم در طرفین دستگاه برابر ۱۰ سانتیمتر و در بالا و پایین برابر ۲۰ سانتیمتر می‌باشد.

عدم تخصیص این فضا باعث اختلال در تهווیه دستگاه، گرم شدن بیش از حد و نهایتاً توقف کار کرد آن خواهد شد.

 نکته: در صورتی که بیش از یک دستگاه اینورتر در محل نصب وجود داشته باشد، فاصله عمودی لازم بین آنها بیشتر بوده و حتی المقدور بایستی از نصب آنها در امتداد عمودی یکدیگر و با فاصله کم خودداری نمود.

سیم کشی

سیم کشی دستگاه باید توسط پرسنل مهندس و آشنا به دستگاههای مشابه و با رعایت کلیه موارد ایمنی انجام شود. در هنگام سیم کشی موارد ذیل را رعایت نمایید.

- بدنه دستگاه باید به سیستم ارت مناسب متصل گردد.
- قبل از هر نوع سیم کشی از قطع بودن برق اصلی اطمینان حاصل نمایید.
- هرگز منبع ولتاژ متناوب را به خروجیهای دستگاه متصل ننمایید.
- هرگز خروجی اینورتر را به خازن و یا جرقه گیر متصل ننمایید.
- از اتصال دستگاه به الکتروموتورهای فرسوده، نا مرغوب و یا مشکوک به آسیب دیدگی خودداری کنید.
- حتماً از منبع ولتاژی با مشخصات مناسب دستگاه استفاده نمایید. (۲۰ ولت، ۵۰ هرتز برای)
- دقیقاً کنید که کلیه اتصالات، محکم و بدون حرکت باشند.
- در صورت استفاده از اینورتر در دستگاههایی با درصد خطر بالا، حتماً از مدارات حفاظتی خاص و موانع مکانیکی جهت جلوگیری از حوادث احتمالی استفاده کنید.
- هرگز در هنگام برق دار بودن دستگاه، اقدام به تغییر سیم بندی ترمینالها ننمایید.
- هرگز در هنگام برق دار بودن دستگاه، در آنرا باز ننمایید.

- هرگز در هنگام برق دار بودن دستگاه، حتی اگر خروجی آن غیر فعال است، ترمینالهای آن را لمس ننمایید. نوع ولتاژ آنها بسیار خطرناک و کشنده می باشد!

- اگر برق ورودی دستگاه حتی برای لحظاتی کوتاه قطع و وصل گردد، امکان شروع به کار آن پس از وصل برق وجود دارد؛ این مسئله می تواند بسیار خطرناک باشد. بنابراین حتماً از مدار فرمانی استفاده کنید که در چنین حالاتی، مانع از ادامه کار اینورتر گردد.

در صورت بروز عیب در دستگاه به علت نا آگاهی و یا سهل انگاری در نصب، ضمانت دستگاه از درجه اعتبار ساقط است.

نکته: دستگاه اینورتر، تا مدتی پس از قطع برق ورودی آن، حاوی ولتاژ می باشد. برای باز کردن در آن حداقل به مدت ۱ دقیقه صبر کنید.

نگهداری

دستگاه اینورتر، مجموعه ای از قطعات الکترونیکی می باشد و طبعاً احتیاج به نگهداری خاصی ندارد، ولی رعایت موارد ذیل می تواند در افزایش طول عمر و کارکرد بی عیب و نقص آن فوق العاده مؤثر باشد.

- در صورت عدم استفاده از دستگاه به مدت طولانی، برق ورودی آن را قطع کنید.

- در صورت آسیب دیدگی کابلهای متصل به دستگاه سریعاً نسبت به تعویض آنها اقدام کنید. حتی الامکان از وصله کردن کابلها، خصوصاً کابلهای خروجی پرهیزید.

- ترجیحاً دستگاه را در محفظه ای خشک، با تهווیه مناسب نصب نمایید.

- در صورت انجام جوشکاری یا هر گونه عملیات برقی با احتمال بروز شوک، ترجیحاً دستگاه را خاموش کرده و برق ورودی آن را قطع کنید.

- از دستکاری اینورتر توسط افراد غیر متخصص جلوگیری کنید.

- اگر دستگاه به مدت طولانی در ابیار نگه داری شده است، قبل از استفاده، داخل آن را بازدید کرده و در صورت وجود موارد مشکوک، از جمله آثار جانوران موذی و ... از نصب آن خودداری کنید.

- اگر رطوبت محیط محل استفاده دستگاه بالا است، تمہیداتی جهت خشک کردن نسبی هوای اطراف اینورتر اتخاذ نمایید.

- اگر یک خطای خاص در عملکرد دستگاه، بدون دلیل مشخصی تکرار می شود، حتماً مورد را به نزدیکترین نمایندگی شرکت اطلاع دهید.

شرح مشخصات کلی درایو INVOOTER

اینورتر INVOOTER دارای کاربردهای متنوع صنعتی می باشد . این درایوها با تکنولوژی PWM و با منحنی ولتاژ - فرکانس خطی کنترل شده و برای استفاده در کاربردهای گشتاور ثابت مورداستفاده قرار می گیرد. این درایو دارای سه بخش اصلی قدرت، یوزر و کنترل می باشد . بخش قدرت شامل یکسوساز ورودی و مبدل فرکانس است؛ در قسمت یکسوساز، ولتاژ متناوب ورودی توسط دیودها به ولتاژ مستقیم تبدیل شده و بوسیله خازنهای صافی به صورت ولتاژ یکنواخت، در اختیار بخش مبدل قرار می گیرد . در قسمت مبدل، ولتاژ یکسو شده توسط عناصر سویچ کننده IGBT به ولتاژ شبه سینوسی سه فاز تبدیل می گردد. واحد کنترل در واقع مغز سیستم درایو می باشد . و شامل بخشبای نظارت بر مبدل و خروجی قدرت، ورودی ها و خروجی های آنالوگ و دیجیتال، کنترل خطاهای ارتباطات سریال می باشد . عملکرد صحیح درایو و جلوگیری از ایراد آسیب به درایو و الکتروموتور، توسط سیستم کنترل درایو تضمین شده است .

ویژگیهای فنی

از ویژگیهای اساسی درایو INVOOTER می توان به موارد ذیل اشاره نمود:

- دارای دو میکروکنترلر مرتبط به یکدیگر

- دارای حافظهای متعدد از جمله :

اتصال کوتاه فازها به یکدیگر

کاهش و افزایش ولتاژ ورودی

اضافه جریان درایو

اضافه دمای

قطع فاز خروجی

- تنظیم فرکانس خروجی از ۰ تا ۴۰۰ هرتز با دقیقیت ۱٪
- تنظیم حداقل و حداکثر فرکانس خروجی
- قابلیت قفل نمودن پارامترهای تنظیم شده (LOCK و UNLOCK)
- قابلیت بازگردانی پارامترهای تنظیم شده به مقدار اولیه کارخانه (RESET FACTORY)
- دارای پارامترهای متعدد کنترلی و امکان افزودن پارامترهای مورد نیاز مصرف کننده
- امکان تنظیم سطوح خطای DC
- امکان اتصال منبع ولتاژ مستقیم بجای متناوب
- مجهز به فن خنک کننده جهت تنظیم دمای هیتسینک
- امکان جدا شدن پنل دستگاه و نصب در خارج آن
- مجهز به صفحه نمایش LED و صفحه کلید با قابلیت فراگیری آسان
- امکان تنظیم زمان افزایش و کاهش سرعت از ۱ تا ۶ ثانیه
- تنظیم گشتاور راه اندازی
- انتخاب تنظیم کنترل سرعت موتور از ۴ قسمت (صفحه کلید، ولوم روی صفحه کلید، ورودی جریان و ورودی ولتاژ)
- ورودی رفرنس فرکانس از نوع ولتاژ (۰ تا ۱۰ ولت)
- ورودی رفرنس فرکانس از نوع جریان (۴ تا ۲۰ میلی آمپر)
- ۵ ورودی دیجیتال کنترلی
- ۱ خروجی آنالوگ ولتاژ
- دمای کارکرد -۱۰ تا ۵۰ درجه سانتیگراد
- دارای پوشش حفاظتی بردها در مقابل آلودگی محیطی
- مجهز به EMI فیلتر در ورودی

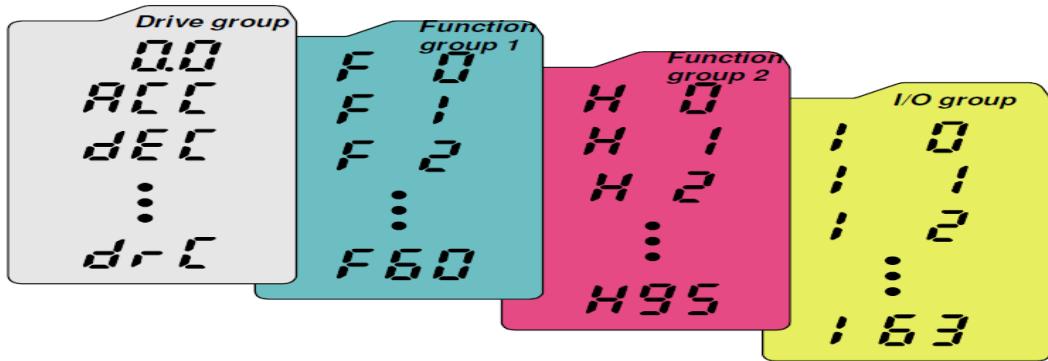
نمایش حروف بر روی LED های صفحه نمایش

0	0	A	A	B	K	C	U
1	1	b	B	L	L	M	V
2	2	C	C	N	M	W	
3	3	d	D	n	N	X	
4	4	E	E	O	O	Y	
5	5	F	F	P	P	Z	
6	6	G	G	Q	Q		
7	7	H	H	R	R		
8	8	I	I	S	S		
9	9	J	J	T	T		

تنظیم پارامتر ها

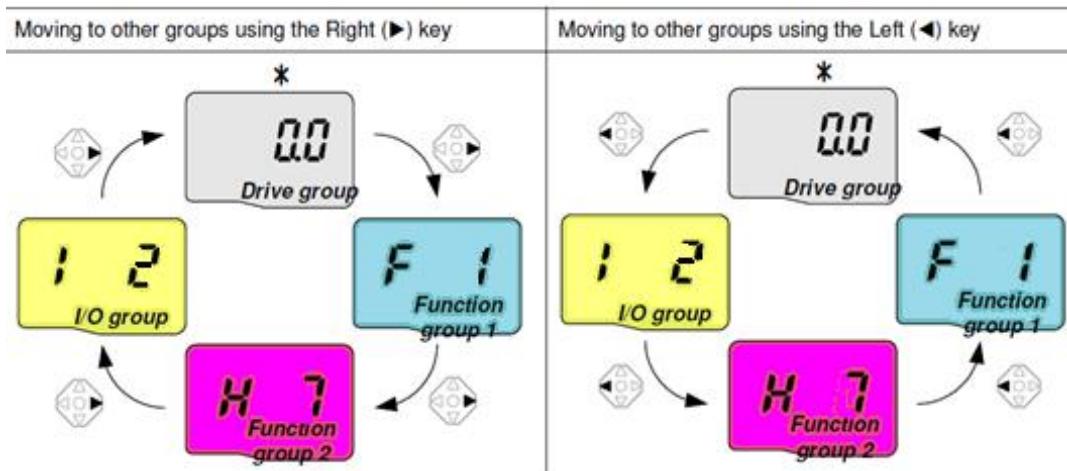
به منظور سهولت در راه اندازی و تنظیم پارامتر ها ، منو و پارامترهای نمونه خارجی رایج بازار ساخت شرکت LS به کار رفته است. لذا تنظیمات اینورتر مشابه اینورتر ۱/۵ کیلو وات (ic5) می باشد.

منوی نمایش شامل ۴ گروه زیر می باشد :

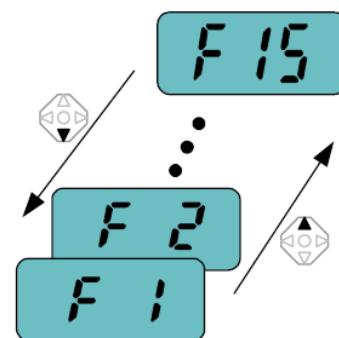


Drive group	Basic parameters necessary for the inverter to run. Parameters such as Target frequency, Accel/Decel time are settable.
Function group 1	Basic function parameters to adjust output frequency and voltage.
Function group 2	Advanced function parameters to set parameters for such as PID Operation and second motor operation.
I/O (Input/Output) group	Parameters necessary to make up a sequence using Multi-function input/output terminal.

برای جابجایی بین گروه ها، از دکمه های LEFT یا RIGHT واقع بر روی پنل استفاده نمایید.



برای جابجایی بین پارامترهای هر گروه از دکمه های UP با DOWN واقع بر روی پنل استفاده نمایید.

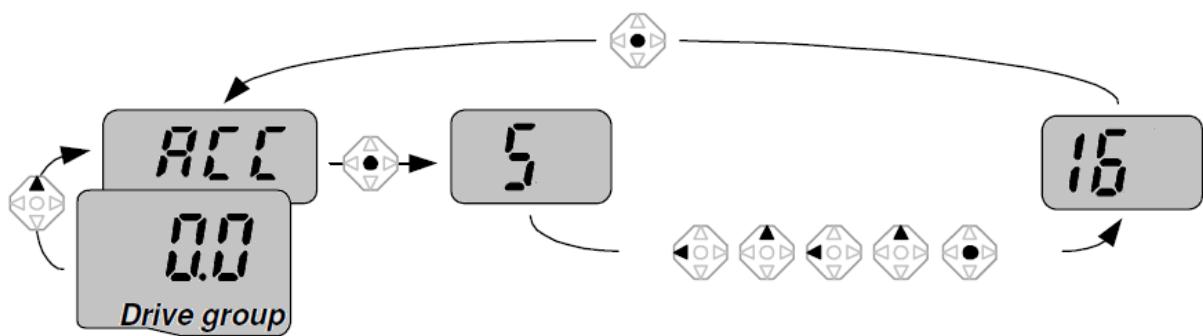


برای تغییر مقدار هر پارامتر، ابتدا به محل پارامتر مورد نظر رفته و دکمه OK را می فشاریم. سپس با تغییر مقدار مورد نظر با استفاده از دکمه های UP ، LEFT ، DOWN ، RIGHT ، مقدار نهایی را تنظیم نموده و با فشردن دکمه OK آن را تایید می نماییم.

برای مثال مراحل تغییر مقدار پارامتر ACC از ۵ به مقدار ۱۶ را در زیر مشاهده می نمایید :

Changing parameter value

When changing ACC time from 5.0 sec to 16.0



لیست پارامترهای عملکرد اینورتر

نمایش	نام پارامتر	Min/Max				دار پیش فرض				
0.0	[Frequency command]	0/400 [Hz]	This parameter sets the frequency that the inverter is commanded to output. It cannot be set greater than F21- [Max frequency].			0.0				
ACC	[Accel time]	0/6000	During Multi-Accel/Decel operation, this			5.0				
dEC	[Decel time]					10.0				
Drv	[Drive mode] (Run/Stop mode)	0/3	0	Run/Stop via Run/Stop key on the keypad		0				
			1	Run/Stop via control terminal	FX : Motor forward run					
			2							
			3	Operation via Communication Option						
Freq	[Frequency mode]	0/4	0	Digital	Setting via Keypad 1	0				
			2	Analog	Setting via potentiometer on					
			3	Setting via V1 terminal						
			4	Setting via I terminal						
Cur	[Output]		This parameter displays the output current to							
vOL	[User display select]		This parameter displays the voltage output							
drC	[Direction of motor select] rotation	F (Forward) r (Reverse)	This parameter sets the direction of motor rotation when drv - [Drive mode] is set to either							

نمايش	نام پارامتر	Min/Max	قدار پيش فرض			
F1	[Forward/ Revese run]	0	0	Fwd and rev run enable	0	
F4	[Stop mode select]	0/2	0	Decelerate to stop	0	
			1	Stop via DC brake		
			2	Free run to stop		
F8	Brake start frequency	0/60 [Hz]	This parameter sets DC brake start frequency. It cannot be set below F23			
F9	DC Brake wait time	0/60 [sec]	DC brake frequency is reached, the inverter holds the motor for the setting time before starting DC brake.			
F10	[DC Brake voltage]	0/200 [%]	This parameter sets the amount of DC voltage applied to a motor.			
F11	[DC Brake time]	0/60 [sec]	Parameter sets the time taken to apply DC current to a motor while motor is at a stop.			
F20	[Jog frequency]	0/400 [Hz]	This parameter sets the frequency for Jog operation. It cannot be set above F21 – [Max]			
F21	[Max frequency]	40/400 * [Hz]	Parameter sets the highest frequency the inverter can output. Caution : Any frequency cannot be set			
F22	[Base frequency]	30/400 [Hz]	Inverter outputs its rated voltage to the motor at this frequency (see motor nameplate). In case of using a 50Hz motor set this to 50Hz.			
F23	[Start frequency]	0/10 [Hz]	The inverter starts to output its voltage at this frequency. It is the frequency low limit.			
F28	Torque boost in forward direction]	0/15 [%]	Parameter sets the amount of torque boost applied to the motor during forward run. It is set in percent of Max output voltage.			

F29	Torque boost in reverse direction]	0/15 [%]	This parameter sets the amount of torque boost applied to the motor during reverse run. It is set as a percent of Max output voltage	5
F39	Output voltage adjuster	40/110 [%]	This parameter adjusts the amount of output voltage. The set value is the percentage of input	100
F57	Overload trip level	30/200 [%]	This parameter sets the amount of overload current. The value is the percentage of H33- [Motor rated current].	180

نمايش	نام پارامتر	Min/Max	توضیحات	قدار پیش فرض
H 7	Dwell frequency	F23/400 [Hz]	run frequency is issued, motor starts to accelerate after frequency is applied to the motor during H8- [Dwell time]. frequency] can be set within the range of F21- [Max frequency]	5.0
H 8	[Dwell time]	0/10 [sec]	This parameter sets the time for dwell	0.0
H26	Number of Auto Restart	0/10	Parameter sets the number of restart tries after a fault occurs. Start is deactivated if the fault outnumbers the restarts. Function is active when [drv] is set to 1 or 2 {Run/Stop via terminal}.	0
H27	[Auto Restart]	0/60 [sec]	This parameter sets the time between	1.0
H33	[Motor rated]	1.0/20	the on current rated motor Enter	1.8
H93	Parameter initialization	1	This parameter is used to initialize 1 All parameter groups are initialized to	0
H95	Parameter lock	L/UL	This parameter is able to lock or unlock parameters UL (Unlock) Parameter change enable L (Lock) Parameter change disable	0

! سایر پارامتر ها هم اکنون فعال نمی باشند و در آینده لحاظ خواهند شد.

اتصالات الکتریکی

ارتباط الکتریکی مدارات قدرت و فرمان با دستگاه اینورتر، از طریق ترمینالهای دستگاه برقرار می‌گردد. این ترمینالها عبارتند از مجموعهٔ ورودی و خروجی قدرت و مجموعهٔ ورودی و خروجی سیگنال.

شرح ترمینالهای دستگاه

-۱- ترمینالهای مجموعهٔ قدرت، خود شامل دو زیرمجموعهٔ ورودی قدرت و خروجی قدرت می‌باشد؛ ترمینالهای مجموعهٔ ورودی قدرت شامل ۲ فاز ورودی می‌باشد. مجموعهٔ خروجیهای قدرت نیز شامل فازهای U، V و W است.

در صورت اتصال ترمینالهای خروجی به منبع ولتاژ، آسیب جدی به دستگاه وارد خواهد شد. چنین خطایی، ضمانت دستگاه را بی اعتبار می‌نماید.



۲- مجموعهٔ ورودیها و خروجی سیگنال شامل ترمینالهای:

ترمینال مشترک گروه فرمان: COM

فرمان چرخش راستگرد: Fx (P1)

فرمان چرخش چپگرد: Rx (P2)

فرمان چرخش راستگرد: Reset (P5)

فرمان چرخش راستگرد: Emergency Stop (P3)

فرمان چرخش راستگرد: Jog opration (P4)

Multi-function relay output terminal :

A (30 A) : کنتاکت خروجی

B (30 B) : کنتاکت خروجی

30 C (30 C) : کنتاکت مشترک بین 30 A و 30 B

ADM 485 (485 +) : برای استفاده از پروتکل مد بس

ADM 485 (485 -) : برای استفاده از پروتکل مد بس

خروجی چند کاره (MO) : Multi-function open collector output terminal (MO)

Ground for MO (EXTG) : زمین خروجی چند کاره

مجموعه ورودی ها و خروجی های آنالوگ : شامل ترمینالهای زیر می باشند:

GND Analog (GND Analog) : برای مجموعه ورودی های آنالوگ است

ورودی جریان ۴ تا ۲۰ میلی آمپر (I) :

ورودی ولتاژ ۰ تا ۱۰ ولت (V1) :

خروجی +۱۲ ولت (VR) :

V1 مخصوص ورودی آنالوگ ۰ تا ۱۰ ولت جهت کنترل دور الکتروموتور می باشد . سیگنال مذکور می تواند از طریق یک کنترل کننده با خروجی ۰ تا ۱۰ ولت و یا توسط یک پتانسیومتر (ولوم) تامین گردد.

حداکثر جریان عبوری از ترمینال نباید بیش تر از ۱۰۰ میلی آمپر باشد و گرنه احتمال آسیب به دستگاه وجود دارد.

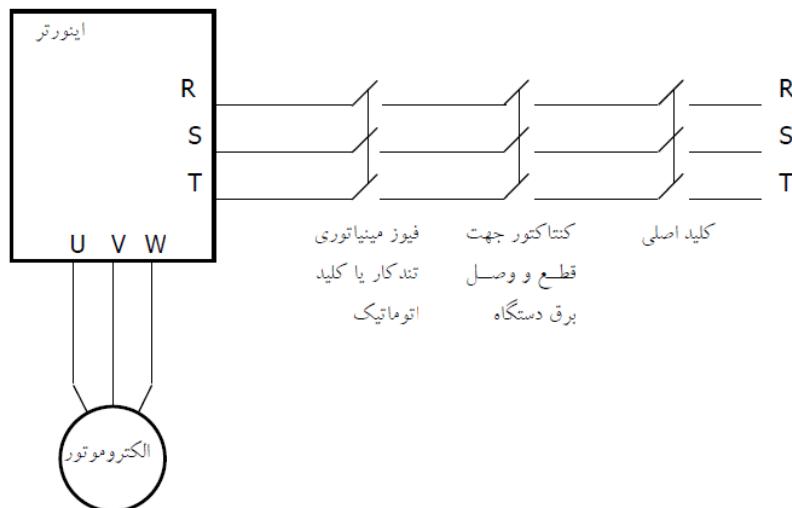


VR یک خروجی ۱۲ ولت آنالوگ ولتاژ است که از آن می توان به عنوان ورودی آنالوگ برای سایر قسمتها استفاده نمود..

اتصال اینورتر به مدار الکتریکی

اگر چه نحوه ایجاد اتصال الکتریکی دستگاه اینورتر به مدارات قدرت و فرمان در محل استفاده، می‌تواند حالات متفاوت و متعددی داشته باشد، ولی اصول کلی برقراری این ارتباط باید همواره رعایت گردد. در اینجا ساده ترین مدار لازم

جهت راه اندازی اینورتر را مشاهده می‌نمایید.



سیستم فرمان به کنتاکتور (جهت وصل جریان الکتریکی به دستگاه اینورتر)، باید با تأخیر عمل نموده و یا به

صورت دستی فعال شود تا در هنگام قطع و وصل برق، پس از پایدار شدن ولتاژ، وصل شده (فرمان اتوماتیک) و یا پرسنل مربوطه پس از اطمینان از تمام شوکها و نوسانات احتمالی شبکه، آنرا متصل کند.

! به هیچ عنوان از قطع و وصل برق ورودی اینورتر به منظور راه اندازی و توقف الکتروموتور مربوطه استفاده ننمایید. قطع و وصل مکرر ورودی اینورتر باعث بروز آسیب اساسی در دستگاه اینورتر خواهد شد.

! پس از قطع ورودی اینورتر، حداقل ۳۰ ثانیه صبر نموده و سپس آن را وصل کنید.

! فیوز یا کلید اتوماتیک باید از نوع تندکار بوده و جریان قطع آن متناسب با جریان نامی اینورتر و نوع بار متصل به الکتروموتور انتخاب گردد.

! خروجی قدرت اینورتر بایستی ترجیحاً به طور مستقیم و توسط کابل شیلد دار با مقطع مناسب و با حداقل طول

کابل ممکن، به الکتروموتور متصل گردد؛ در صورتی که بنا به علی، نصب کنتاکتور (یا هر نوع کلید) در خروجی

اینورتر اجتناب ناپذیر باشد، قطع و وصل کنترکتور (یا کلید) مذکور باید در زمان غیر فعال بودن خروجی اینورتر انجام پذیرد؛ در غیر اینصورت احتمال بروز آسیب یا خطا در کارکرد دستگاه وجود دارد.

روشهای کنترل سرعت توسط اینورتر

با توجه به تنوع حالات کاری و همچنین ورودیهای فرمان دستگاه، روشهای متنوعی جهت کنترل حرکت الکتروموتور قابل اجرا می باشد. از جمله :

 قبل از راه اندازی برای بار اول باید پارامترهای زیر تنظیم گردد:

نام پارامتر	کاربرد	مقدار تنظیمی
ACC	دلت زمان افزایش سرعت تا مقدار تنظیم	دلخواه
DEC	تعیین مدت زمان کاهش سرعت تا صفر	دلخواه
F4	تعیین مدت توقف	با توجه به جدول پارامترها
F21	تعیین ماکزیمم فرکانس	کمتر از ۴۰ هرتز
F22	تعیین فرکانس پایه	با توجه به نوع موتور (معمولًا ۵ هرتز)
F23	تعیین مینیمم فرکانس	دلخواه و بیشتر از ۱۰ هرتز
F57	تعیین درصد خطای اضافه جریان	دلخواه
H33	تعیین مقدار جریان موتور	دلخواه

۱- تنظیم جهت حرکت ، فرمان چرخش به همراه کنترل سرعت توسط صفحه کلید

تنظیم پارامترها :

نام پارامتر	مقدار تنظیمی
Drv	صفر
Frq	صفر
Drc	r یا F

فرمان ها :

کلید های RUN و STOP جهت راه اندازی و توقف

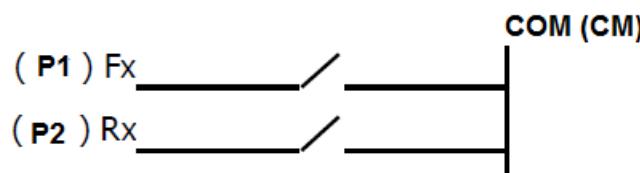
۲- حرکت توسط ورودیهای Rx یا Fx و کنترل سرعت توسعه ولوم نصب شده بر روی صفحه کلید

تنظیم پارامترها :

نام پارامتر	مقدار تنظیمی
Drv	۱
Frq	۲

فرمان ها :

Rx یا Fx ورودیهای



۳- چرخش و تنظیم جهت حرکت توسط صفحه کلید و کنترل سرعت توسعه ولوم نصب شده بر روی صفحه کلید

تنظیم پارامترها :

نام پارامتر	مقدار تنظیمی

Drv	صفر
Frq	۲

فرمان ها :

- کلید های RUN و STOP جهت راه اندازی و توقف
- چرخاندن ولوم جهت کنترل سرعت

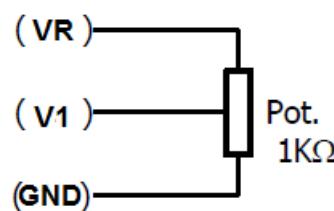
۴- چرخش و تنظیم جهت حرکت توسط صفحه کلید و کنترل سرعت توسط ولوم خارجی یا ولتاژ ۰ تا ۱۰ ولت آنالوگ

تنظیم پارامترها :

نام پارامتر	مقدار تنظیمی
Drv	صفر
Frq	۳

فرمان ها :

- کلید های RUN و STOP جهت راه اندازی و توقف
- اتصال پتانسیومتر جهت کنترل سرعت



۵- حرکت توسط ورودیهای Rx یا Fx و کنترل سرعت توسط ولوم خارجی و یا ورودی ۰ تا ۱۰ ولت آنالوگ

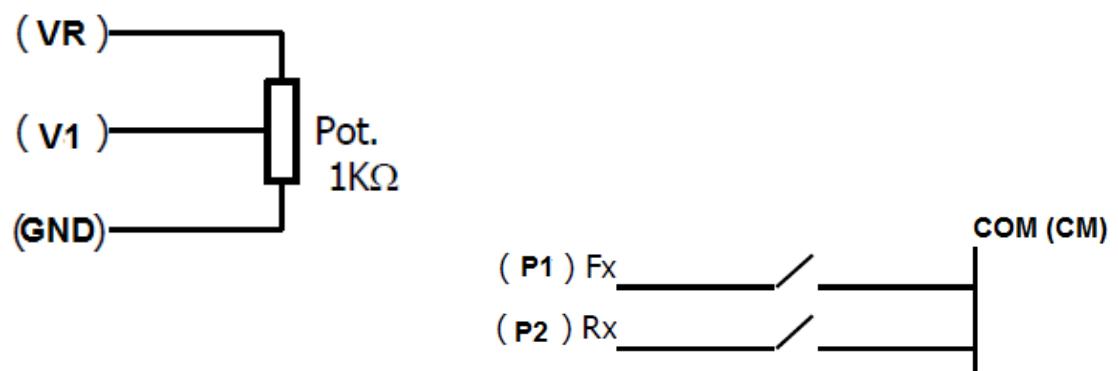
تنظیم پارامترها :

نام پارامتر	مقدار تنظیمی

Drv	۱
Frq	۳

فرمان ها :

ورودیهای Rx یا Fx و اتصال پتانسیومتر



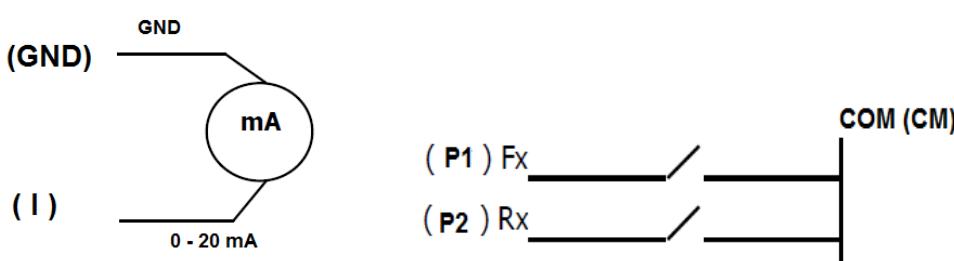
۶- حرکت توسط ورودیهای Rx یا Fx و کنترل سرعت توسط جریان آنalog ورودی ۰ تا ۲۰ میلی آمپر

تنظیم پارامترها :

نام پارامتر	مقدار تنظیمی
Drv	۱
Frq	۴

فرمان ها :

ورودیهای Rx یا Fx و اتصال منبع جریان



خطاهای

در صورتی که در شرایط کار دستگاه، تغییراتی رخدده و وضعیت از حالت نرمال خارج گردد، خروجی دستگاه به صورت خودکار قطع شده و پیغامی با توجه به نوع خطای مبنی بر بروز خطای بر روی صفحه نمایش مشاهده خواهد شد.

این خطاهای به شرح ذیل می‌باشند:

نحوه رفع	علت	رف اختراعی نمایش داده شد	نوع خطای
– زدن جریان بیش از حد تنظیم شده از 0K روی صفحه کلید قطع اتصال برق ورودی	بلا بودن ولتاژ ورودی از حد مجاز	OvOL	اضافه جریان خروجی
– 0K روی صفحه کلید قطع اتصال برق ورودی	پایین بودن ولتاژ ورودی از حد مجاز	UvOL	کاهش ولتاژ در ورودی
– 0K روی صفحه کلید قطع اتصال برق ورودی	– اتصال فازهای خروجی به یکدیگر – نامناسب بودن سیستم ارت – وجود شوکهای شدید ولتاژ در شبکه	IGBT	شکال در سیستم کنترل اینورتر
– زدن کلید 0K روی صفحه کلید قطع اتصال برق ورودی	قطع بودن یک یا دو فاز خروجی	PHAS	قطع فاز خروجی
– زدن کلید 0K روی صفحه کلید قطع اتصال برق ورودی	بالا رفتن دمای بیش از حد مجاز	OHET	دماهی بیش از حد

ترمینالها

ترتیب و محل قرار گرفتن ترمینالهای بخش قدرت و کنترلی به شرح ذیل می‌باشند:

قدرت: شامل ۵ قسمت مطابق زیر می‌باشند:

(از رو برو)

U	V	W	ورودی AC	ورودی AC
---	---	---	----------	----------

- کنترلی : شامل قسمت مطابق زیر می باشند :